

طراحی و انتخاب طرح بهینه از دیدگاه ریسک‌های موجود در توسعه محصول جدید

عادل آذر^۱، جعفر قیدرخجانی^۲، سید مجتبی هاشمی مجموعه^۳

چکیده: توسعه محصول جدید یکی از عوامل کلیدی برای کسب مزیت رقابتی و تداوم رشد شرکت‌هاست؛ اما این کار فرایند مخاطره‌آمیزی است که باید برای دستیابی به موفقیت در آن، ریسک‌های موجود به‌طور اثربخش مدیریت شوند. با توجه به اهمیت این نوع پژوهش‌ها، در پژوهش حاضر تلاش می‌شود با مدیریت مؤثر ریسک در مرحله طراحی مفهومی محصولات جدید، احتمال موفقیت آنها بیشتر شود. بدین منظور، نخست مدلی جدید و معیارهایی برای اندازه‌گیری ریسک‌های مرتبه با متغیرهای طراحی ارائه شده است. در این مدل با درنظرگرفتن اثر متقابل ریسک‌ها بر پیامدهای رخداد یکدیگر و همچنین ریسک‌های مرتبه با متغیرهای پیوسته طراحی در فرایند محاسبه میزان ریسک طرح محصول، دقت محاسبات افزایش یافت. این مدل خود جزوی از مدل چنددهدفه‌ای با سه تابع هدف ریسک، اثربخشی کلی طرح و هزینه طرح محصول است تا تصمیم‌گیرندگان بتوانند با توجه به سطح ریسک‌پذیری و بودجه، طرحی را انتخاب کنند که بیشترین اثربخشی را داشته باشد.

واژه‌های کلیدی: اثربخشی، بهینه‌سازی چنددهدفه، توسعه محصول جدید، ریسک، NSGA-II

۱. استاد گروه مدیریت صنعتی، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران

۲. استادیار گروه مدیریت سیستم و بهره‌وری، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، تهران، ایران

۳. کارشناس ارشد مدیریت صنعتی، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران

تاریخ دریافت مقاله: ۱۳۹۲/۰۹/۱۰

تاریخ پذیرش نهایی مقاله: ۱۳۹۲/۱۲/۲۶

نویسنده مسئول مقاله: سید مجتبی هاشمی مجموعه

E-mail: mojtaba.hashemi@modares.ac.ir

مقدمه

توسعه و تجاری‌سازی موفق محصولات جدید یکی از عوامل اساسی در کسب مزیت رقابتی برای هر شرکت است (کوپر و کیلینچ میت، ۱۹۹۵؛ هارتلی، ۲۰۱۱). امروزه بقای سازمانی در گرو گرایش به سمت محصولات جدید و به کارگیری روش‌هایی برای ایجاد محصولات جدید موفق است. با پیشرفت تکنولوژی، رقابتی‌شدن بیشتر سازمان‌ها، پیدایش علوم و تجهیزات جدید تولیدی، چرخه حیات کوتاه محصولات، تغییرات اساسی در نیازها و سلایق مشتریان و...، تولید محصولات جدید با چالش‌های جدیدی روبرو شده است. همچنین به دلیل مخاطراتی که در عرضه محصولات جدید وجود دارد، شرکت‌ها باید پیوسته به ببود فرایند توسعه محصولات جدید بیندیشند (صبا غچی، ۱۳۹۰)؛ اما به‌حال در تمام صنایع، رسیک جزء ذات هر پروژه توسعه محصول است (کواک و لاپلاس، ۲۰۰۵). بنابراین شرکت‌ها بمناچار باید برای کاهش رسیک‌های مرتبط با توسعه محصول جدید رسیک کنند. با این حال، چین، تانگ، یانگ، و نگ و وانگ (۲۰۰۹) بیان می‌کنند که مدیریت رسیک در پروژه‌های توسعه محصول جدید (NPD)^۱ در بسیاری از سازمان‌ها اغلب با شیوه‌های غیررسمی و غیرسیستماتیک و تا حد زیادی بر مبنای احساسات و ادراک مدیریت اجرا شده است. بدین منظور در تحقیق حاضر روش و معیارهایی برای اندازه‌گیری رسیک‌های مرتبط با متغیرهای طراحی ارائه می‌شود. هدف از این روش، بهینه‌سازی چندهدفه فراهم‌آوری متداول‌وزی و چارچوب ثابتی برای طراحی و ارزیابی طرح‌ها براساس شاخص‌های چندگانه اثربخشی، هزینه و رسیک است. این رویکرد، روش مؤثرتری برای جست‌وجو در فضای طراحی و انتخاب طرح (طرح‌های) بهینه نسبت به روش‌های سنتی فراهم می‌کند.

پیشینهٔ پژوهش

مفهوم رسیک

به‌طور طبیعی هر فعالیتی با رسیک و خطر همراه است، انسان‌ها از زمان‌های بسیار دور به این مفهوم پی برده‌اند و به‌دلیل شناسایی عوامل و منابع آن هستند (جعفرتزاد و یوسفی زنوز، ۱۳۸۷). رسیک از نظر تئوری، به‌معنای احتمال انحراف از نیل به‌هدف مطلوب است. در تئوری رسیک، اصطلاحاتی چون عدم قطعیت یا نامشخص بودن وضعیت و بی‌اطمینانی از آینده نیز هم‌ارز با اصطلاح رسیک به‌کار می‌رود (عوض‌خواه و محبی، ۱۳۸۹).

1. New Product Development (NPD)

مؤسسه مدیریت پروژه (۱۳۸۸) ریسک را چنین تعریف می‌کند: رویدادی نامعین یا موقعیتی که اگر اتفاق بیفتد بر هدف پروژه تأثیر مثبت یا منفی خواهد گذاشت. ریسک دلیلی دارد و در صورت رخداد نیز تجربه‌ای از آن بهدست می‌آید.

بالانچارد (۲۰۱۲: ۲۸۷) ریسک را پتانسیل رخداد نیک خطابه عنوان نتیجه واقعه یا دنباله‌ای از وقایع تعریف می‌کند که با استفاده از ترکیب احتمال رخداد و پیامدهای ارزیابی شده در صورت وقوع آن اندازه‌گیری می‌شود.

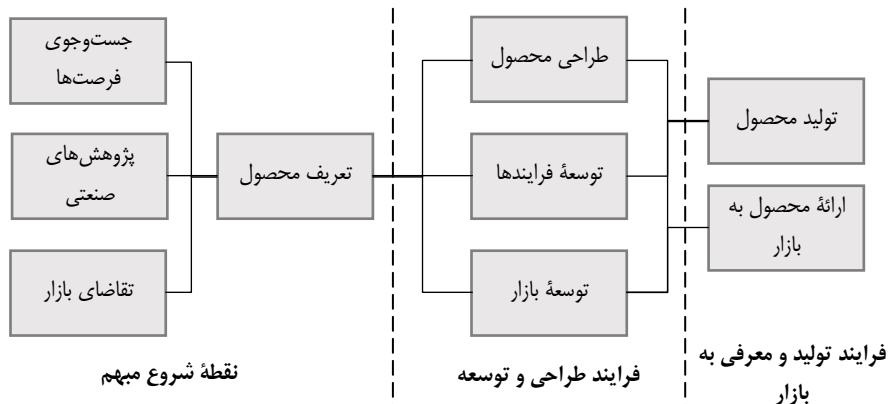
دامنه تعاریف ریسک بسیار گسترده است. با وجود این، دو جنبه مشخص کننده ریسک را می‌توان از تعاریف استخراج کرد: قطعی نبودن پیشامدها و پیامدهای ممکن. بنابراین، احتمال وقوع پیشامد و تأثیرات احتمالی آن، دو عامل اصلی مشخص کننده هر ریسک است.

توسعه محصول جدید

عبارت محصول جدید دسته‌ای از محصولات کاملاً جدید تا بهبود در محصولات فعلی شرکت را دربرمی‌گیرد. در جدول ۱ انواع تعریف‌های محصول جدید درج شده است (کوپر، ۲۰۰۳). کمایش به تعداد افرادی که در این حوزه به فعالیت پرداخته‌اند، مدل فرایند توسعه محصول جدید وجود دارد، اما همه این مدل‌ها چند مرحله اساسی دارند که در شکل ۱ نمایش داده شده است (معینی آفکاریز، ۱۳۸۷).

جدول ۱. انواع تعاریف محصول جدید

نوع	ماهیت
محصولات جدید برای بازارهای جهانی	محصولاتی که بهترگی اختراط شده‌اند و یا اینکه سبب بروز تغییرات بسیار شگرفی در محصولات موجود می‌شوند و درواقع برای نخستین بار تولید می‌شوند.
انواع جدیدی از یک محصول	این نوع محصولات برای بازارهای جهانی جدید نیستند، اما شرکت تولیدکننده را در گروه شرکت‌های جدید قرار می‌دهند.
فرآورده‌های اضافه‌شده به خط تولید	این نوع فرآورده‌ها برای توسعه خطوط تولیدی به آن اضافه می‌شوند.
فعال کردن کاربردهای دیگر از محصولات موجود	در این موارد محصولات بهمنظور کاربردهای دیگرگشان مورد توجه تولید مجدد قرار می‌گیرند و نوع مصرف درباره تولید دوباره آنها تغییر کرده است.



شکل ۱. فرایند توسعه محصول جدید

پیشنهاد مدیریت ریسک در فرایند توسعه محصول

تحقیقات صورت گرفته درباره مدیریت ریسک در حوزه توسعه محصول را می‌توان به دو دسته تقسیم کرد. دسته نخست از معیار ریسک برای انتخاب نوعی پروژه استفاده کرده‌اند که از میان پروژه‌های مختلف توسعه محصول، ریسک کمتری دارد. در ادامه به خلاصه‌ای از کارهای صورت گرفته در این دسته اشاره می‌شود.

چانگ (۲۰۱۳) با استفاده از ترکیب دو روش ANP و TOPSIS مدلی را برای انتخاب و رتبه‌بندی پروژه‌های NPD در صنایع غذایی تایوان توسعه داد. او با شناسایی ۱۲ معیار از جمله قابلیت‌ها، ریسک، زمان انتظار، شهرت، سود و... ابتدا با استفاده از ANP به وزن دهی به این معیارها پرداخت و سپس با کمک روش TOPSIS، انواع پروژه‌های NPD را رتبه‌بندی کرد. چیانگ و چه (۲۰۱۰) با استفاده از شبکه‌های بیز و تحلیل پوششی داده‌ها (DEA)، نوعی مدل ارزیابی فازی برای انتخاب و رتبه‌بندی پروژه‌های توسعه محصول جدید ارائه دادند. آنها سه نوع ریسک را برای پروژه‌های NPD در نظر گرفتند که عبارت اند از: ریسک زمان ارائه به بازار، ریسک سود (بازده) مورد انتظار و ریسک قابلیت و توانایی ساخت. چوی و آهن (۲۰۱۰) نوعی مدل تحلیل ریسک پیشنهاد دادند تا درجه عوامل ریسک را در توسعه محصول جدید تعیین کنند. آنها در این مدل هم از تئوری فازی و هم از فرایندهای مارکوف بر مبنای مهندسی همزمان استفاده کردند؛ بدین ترتیب که به کمک مدل‌های فازی ارزش عوامل ریسک را به دست آورند و فرایندهای مارکوف احتمال رخداد ریسک را مشخص کرد. وی و چانگ (۲۰۱۱) با ترکیب تئوری فازی و تصمیم‌گیری گروهی چندمعیاره، مدلی برای انتخاب محصول جدید معرفی کردند. مدل

آنها کارایی پروژه، تحويل پروژه و ریسک پروژه توسعه محصول جدید را دربرمی‌گیرد و انتخاب پروژه NPD را به‌شکل نوعی مسئله برنامه‌ریزی خطی فازی فرموله می‌کند.

دسته دوم از تحقیقات مدیریت ریسک در پروژه‌های توسعه محصول جدید، مدیریت ریسک را بخشی از فرایند توسعه محصول در نظر می‌گیرد و همه اعضا و بخش‌های درگیر در فرایند توسعه محصول را در فرایند مدیریت ریسک دخالت می‌دهد. در این دسته از تحقیقات، بعد از انتخاب پروژه توسعه محصول، فرایند مدیریت ریسک هم‌زمان با توسعه محصول و توسط خود گروه توسعه محصول اجرا می‌شود. برای مثال، وانگ و لین (۲۰۰۹) به منظور تعیین ریسک زمان‌بندی برای توسعه محصول جدید، مدلی پیشنهاد دادند. آنها با ارائه این مدل، تأثیر ساختار فرایندی بر زمان تحويل یکی از پروژه‌های توسعه محصول را تحلیل کردند و یک الگوریتم شبیه‌سازی توسعه دادند تا تأثیر ساختار فرایندی بر زمان تحويل را تجزیه و تحلیل کنند. جرالد، بارنز و رید (۲۰۰۸) مهم‌ترین ریسک‌های مشترک بین پنج شرکت خلاق را مطالعه کردند و به بررسی چگونگی شناسایی و کنترل آنها در توسعه محصولات پرداختند. توجه آنها بیشتر روی ریسک انسانی و ریسک‌های غیرقابل اندازه‌گیری با روش‌های رسمی بود. بروون و میرواکی (۲۰۰۴) به مطالعه ریسک‌های مختلف موجود در فرایند طراحی محصول پرداختند. آنها در این تحقیق برای بهینه‌سازی طراحی، ابتدا فناوری‌های موجود در محصول مد نظر را از لحاظ ریسک بررسی کردند؛ سپس با ارزیابی کیفی ریسک‌ها، امتیازی را به هریک از ریسک‌ها تخصیص دادند و در نهایت برای بهینه‌سازی طراحی، سه شاخص ریسک، اثربخشی و هزینه را وارد مدل بهینه‌سازی چندهدفه کردند.

با مرور ادبیات صورت‌گرفته، مشخص شد تحقیقات بسیار کمی در خصوص مدیریت ریسک در فاز طراحی محصول جدید انجام شده است و به گفته‌ای، ادبیات مرتبط با ریسک به‌طور شگفت‌آوری در زمینه طراحی محصول ساکت مانده است (جرالد و همکاران، ۲۰۰۸). در اندک تحقیقات انجام‌شده نیز به متغیرهای پیوسته در طراحی محصول توجه نشده است، در حالیکه ممکن است ریسک‌های بسیار مهمی مانند شکست بدنّه کشته به متغیرهای پیوسته‌ای نظری طول کشته وابسته باشد. بنابراین، در نظرنگرftn این نوع ریسک‌ها و متغیرها سبب نقص و اثربخش‌نشدن فرایند مدیریت ریسک خواهد شد. همچنین شکاف دیگری که در این زمینه وجود دارد، لحاظ‌کردن اثر متقابل ریسک‌ها بر یکدیگر است. دری و حمزه‌ای (۱۳۸۹) عامل مهم در مدیریت ریسک را تمرکز بر بحرانی‌ترین ریسک‌ها می‌داند، ولی بدون درنظرگرفتن تأثیرات متقابل ریسک‌ها نمی‌توان ریسک‌های بحرانی را به درستی شناسایی کرد. در واقع، ریسک‌ها می‌توانند سبب تشدید تأثیرات یکدیگر و حتی گاهی سبب چند برابر شدن پیامد ریسک شوند و

ریسک سطح پایین را به ریسک سطح بالا تبدیل کنند. از این‌رو، با توجه به اهمیت این دو عامل و به عنوان نوآوری تحقیق، در مقاله حاضر ریسک‌های مرتبط با متغیرهای پیوسته و نیز تأثیرات متقابل ریسک‌ها بر پیامدهای یکدیگر، در مدل محاسبه ریسک کلی طرح لحاظ خواهد شد. این مدل بخشی از مدل بهینه‌سازی سه‌هدهفه در فاز طراحی مفهومی محصول خواهد بود که با توجه به مدل آقای برون و میرواکی (۲۰۰۴) توسعه داده شده است. با استفاده از این مدل، طراحان و تصمیم‌گیرندگان می‌توانند طرح‌هایی را انتخاب کنند که در تأمین اهداف بیشترین اثربخشی و کمترین ریسک و هزینه را با توجه به آن اثربخشی داشته باشند.

روش‌شناسی پژوهش بهینه‌سازی طراحی محصولات

برون و میرواکی (۲۰۰۴) برای کمی‌سازی و استفاده از معیار ریسک در طراحی، دو رویکرد زیر را معرفی کردند:

(الف) استفاده از معیار ریسک به عنوان نوعی تابع هدف مستقل: در این حالت به کمک تابع هدف ریسک و دو تابع هدف دیگر (هزینه و اثربخشی) در مسئله بهینه‌سازی چند‌هدهفه، به بهینه‌سازی طراحی اقدام می‌شود.

(ب) رویکرد عدم قطعیت- موفقیت: در این حالت ریسک به عنوان عدم قطعیت در دستیابی به اهداف هزینه و عملکرد در نظر گرفته می‌شود، سپس با محاسبه تابع احتمال برای هریک از اهداف، احتمال موفقیت طرح در دستیابی به اهداف هزینه و عملکرد به دست می‌آید.

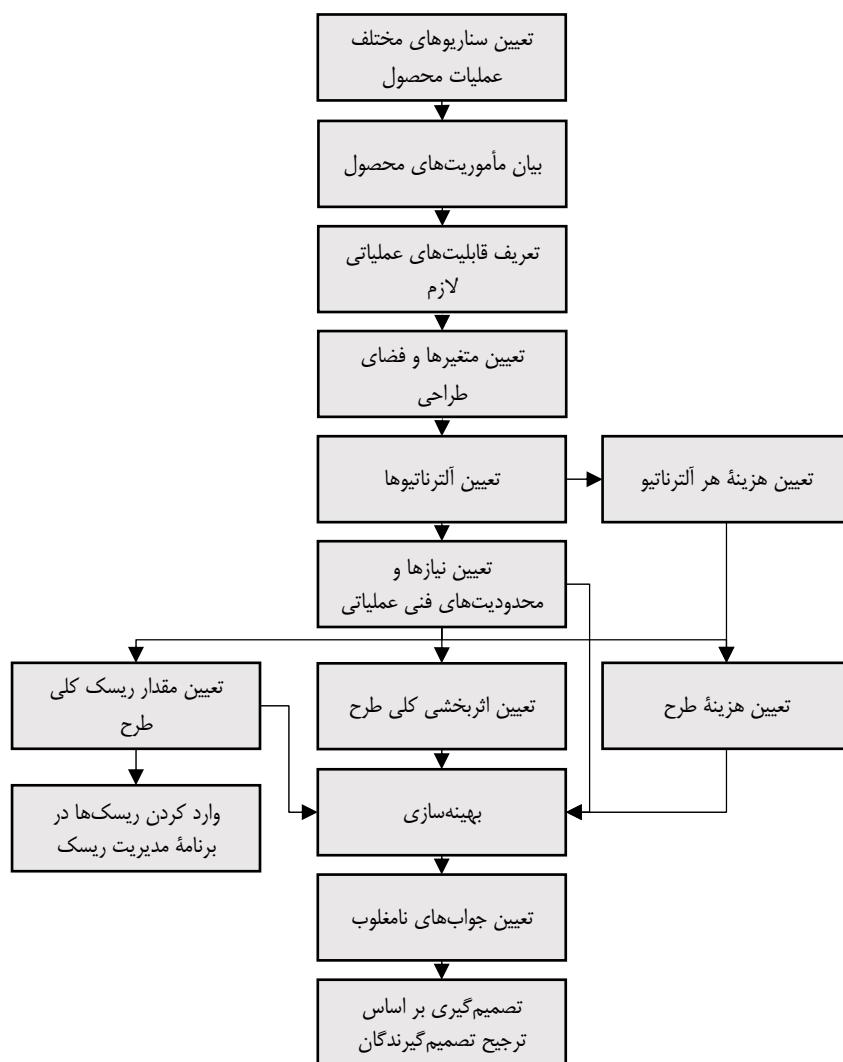
هریک از رویکردهای یادشده مزایا و معایب خاصی دارند، اما برای مدیریت ریسک در مرحله طراحی محصول، رویکرد نخست از مزایای منحصر به فرد زیر برخوردار است:

- راه حل‌های نامغلوب شناسایی می‌شوند و امكان انتخاب طرح‌های مختلف با توجه به ریسک‌پذیری و ترجیحات تصمیم‌گیرندگان درباره هزینه و عملکرد وجود دارد؛
- پیگیری و مدیریت ریسک‌ها پس از انتخاب طرح مفهومی و وارد کردن آنها در فرایند مدیریت ریسک امکان‌پذیر است؛
- استفاده از معیار ریسک به عنوان تابع هدف مستقل، سرعت محاسبات را افزایش می‌دهد، در حالیکه رویکرد عدم قطعیت- موفقیت از لحاظ محاسباتی بسیار سنگین است.
- رویکرد عدم قطعیت- موفقیت به اطلاعات مفصل و توابع احتمالی دقیق نیاز دارد، در حالیکه رویکرد نخست را می‌توان با استفاده از اطلاعات کمتر و نظرسنجی از خبرگان اجرا کرد.

- با توجه به مزایای یادشده برای رویکرد نخست بهمنظور بهینه‌سازی طراحی محصولات، در مدل ریاضی بهینه‌سازی چندهدفه این تحقیق، معیار ریسک همراه با معیارهای مهم دیگری مانند هزینه و اثربخشی با هم در نظر گرفته شده است که مراحل آن در زیر شرح داده می‌شود:
۱. ابتدا موقعیت‌ها و سناریوهای مختلف عملیات محصول مشخص می‌شود. برای مثال، قبل از درگیری؛ هنگام درگیری و بعد از درگیری.
 ۲. برای هریک از این سناریوها مأموریت‌های محصول بیان می‌شود.
 ۳. با استفاده از تعریف مأموریت‌های محصول، قابلیت‌های عملیاتی که برای تأمین این مأموریت‌ها لازماند، شناسایی می‌شوند.
 ۴. متغیرهای طراحی تعریف شده و آلترناتیووهای هریک از این متغیرها تعیین می‌شود. متغیرهای طراحی می‌توانند گستته یا پیوسته باشند. در این مدل، اگر در طراحی متغیر پیوسته‌ای وجود دارد، باید به شکل چند بازه گستته تغییر داده شود تا بتوان ریسک را به هریک از این بازه‌ها اختصاص داد و احتمال رخداد ریسک و شدت اثر ریسک‌ها را با توجه به این بازه‌ها محاسبه کرد.
 ۵. تعریف محدودیت‌های هریک از متغیرهای طراحی و محدودیت‌های فنی و تولیدی که در ساخت محصول وجود دارد. همچنین محدودیت‌هایی بهمنظور لحاظ کردن ناسازگاری‌ها یا وابستگی‌هایی که بین متغیرها و آلترناتیووهای مختلف وجود دارد.
 ۶. در این مرحله با جستجو در فضای طراحی و انتخاب و ترکیب کردن آلترناتیووهای طرح‌های موجه تولید می‌شود، سپس با توجه به مقادیر توابع هدف در فرایند بهینه‌سازی چندهدفه، جواب‌های نامغلوب به دست می‌آیند.
 ۷. مقادیر تابع هدف برای هریک از آلترناتیووهای طرح‌ها محاسبه می‌شود. در این مرحله هریک از توابع هدف هزینه، ریسک و اثربخشی، با توجه به فرایند محاسباتی به دست می‌آیند که در ادامه تشریح می‌شود. با توجه به غیرخطی بودن توابع هدف و برخی محدودیت‌ها، روش به کار رفته برای بهینه‌سازی چندهدفه یادشده، روشی فراباگدادی (روش NSGA-II) خواهد بود.
 ۸. پس از تعیین طرح‌های نامغلوب، باید فرایند و ریسک‌های مرتبط با متغیرهای طراحی را در فهرست ریسک‌ها و برنامه مدیریت ریسک وارد کرد تا برای برنامه‌ریزی پاسخ و پیگیری آنها اقدامات لازم صورت گیرد و فرایند مدیریت ریسک ادامه یابد. در ادامه به بیان فرایند محاسبه هریک از توابع هدف در این مدل پرداخته می‌شود.

تابع ریسک کلی

در این مدل سه نوع ریسک لحاظ شده است. ریسک عملکردی که سبب می‌شود اجزای محصول به استانداردهای مد نظر دستیابی نداشته باشد. ریسک‌های زمانی که سبب وقوع تأخیر در تولید محصول یا اجرای آن می‌شوند و ریسک‌های هزینه‌ای که هزینه دستیابی به اجزای محصول و تولید محصول نهایی را افزایش می‌دهند.



شکل ۲. فرایند کلی بهینه‌سازی طراحی

این تأثیرات متقابل می‌توانند هم بر احتمال وقوع ریسک و هم بر پیامدهای وقوع ریسک باشند، اما با توجه به اینکه درنظرگرفتن تأثیرات متقابل بر احتمال وقوع ریسک، سبب ایجاد حلقه^۱ و پیچیدگی زیاد در محاسبات خواهد شد، در این تحقیق تنها تأثیرات متقابل بر پیامدهای وقوع ریسک در نظر گرفته شده است.

آغاز این فرایند به ورودی‌هایی مانند برنامه مدیریت ریسک، بیانیه مأموریت‌های محصول، فهرست متغیرهای طراحی و آلتراستراتیویهای هر متغیر نیاز دارد که به کمک این ورودی‌ها و تکنیک‌های شناسایی ریسک، ریسک‌های موجود شناسایی می‌شود. فرایند محاسبه ریسک کلی محصول به شرح زیر است:

۱. شناسایی ریسک. برای شناسایی ریسک‌ها، آلتراستراتیویهای هر متغیر با توجه به نواحی و منابع ریسک موجود در فرایند توسعه محصول، ارزیابی می‌شوند.
۲. تخصیص ریسک‌ها به آلتراستراتیویهای طراحی. در این مرحله برای مقادیر مختلف متغیرهای طراحی و فرایندی، ریسک‌های شناسایی شده فهرست می‌شوند.
۳. تعیین احتمال وقوع و تأثیرات هزینه‌ای، زمانی و عملکردی هر ریسک. دو عامل اساسی برای امتیازدهی به ریسک‌ها، میزان تأثیر ریسک‌ها بر اهداف پروژه و احتمال وقوع ریسک است. بنابراین نخست این دو عامل برای ریسک‌های مرتبط با آلتراستراتیویهای مختلف تعیین می‌شوند. بدلیل دسترسی نداشتن به اطلاعات دقیق ریسک‌ها در فازهای مقدماتی توسعه محصول، در این مدل احتمال وقوع ریسک و همچنین آثار هزینه‌ای، عملکردی و زمانی ریسک، با نظرسنجی کیفی از خبرگان و استفاده از مقیاس تعریف شده در برنامه مدیریت ریسک، محاسبه می‌شود. در این مقیاس برای سطوح مختلف از تأثیرات سه‌گانه ریسک و احتمال‌های رخداد گوناگون، مقادیری بین صفر تا یک در نظر گرفته شده است.

جدول ۲. معیار کیفی و کمی متناظر احتمال وقوع ریسک (مثال)

احتمال رویداد ریسک	سطح
بهندرت	۰/۱
غیرمحتمل	۰/۳
محتمل	۰/۵
احتمال زیاد	۰/۷
نزدیک به اطمینان	۰/۹

منبع: کالج (۲۰۰۶)

جدول ۳. معیار پیامدها / تأثیرها (مثال)

هزینه	برنامه زمان‌بندی	شدت تأثیر ریسک در صورت وقوع ریسک‌ها	عملکرد	سطح
				حداقل یا بی‌تأثیر
حداقل یا بی‌تأثیر	حداقل یا بی‌تأثیر	حداقل یا بی‌تأثیر	حداقل یا بی‌تأثیر	۰/۱
<%	نیاز به منابع اضافی، تحويل بهموقع	قابل قبول با کاهش در عملکردهای جنسی	قابل قبول با کاهش در عملکردهای جنسی	۰/۳
%۷-۵	انحراف کم از مقطع کلیدی، تحويل ندادن بهموقع	قابل قبول با کاهش عمدۀ عملکردهای جنسی	قابل قبول با کاهش عمدۀ عملکردهای جنسی	۰/۵
%۱۰-۷	انحراف کم از مقطع کلیدی	قابل قبول بدون عملکردهای جنسی	قابل قبول بدون عملکردهای جنسی	۰/۷
>%۱۰	ناتوانی در دستیابی به مقاطع کلیدی در برنامه زمان‌بندی پروژه	غیرقابل قبول	غیرقابل قبول	۰/۹

منبع: کالج (۲۰۰۶)

۱. تعیین تأثیر متقابل ریسک‌ها بر یکدیگر. در وضعیت واقعی، هریک از ریسک‌ها ممکن است بر دیگری تأثیر داشته باشد و رخداد هم‌زمان دو ریسک سبب تشدید تأثیرات آنها شود. بنابراین، پس از شناسایی ریسک‌ها باید تأثیراتی که هریک از آنها بر سایر ریسک‌ها می‌گذارد شناسایی شده و میزان این تأثیر برآورد شود. برای تعیین میزان تأثیر ریسک‌ها بر یکدیگر نیز می‌توان از مقیاس زیر استفاده کرد.

جدول ۴. معیار کیفی و کمی متناظر آثار متقابل ریسک (مثال)

میزان تأثیر ریسک بر ریسک دیگر	سطح
خیلی کم	۰/۱
کم	۰/۳
متوسط	۰/۵
زیاد	۰/۷
خیلی زیاد	۰/۹

۲. تعیین وزن و میزان اهمیت عناصر زمان، هزینه و عملکرد در پروژه توسعه محصول. در پروژه‌های مختلف توسعه محصول، هر یک از معیارهای هزینه، زمان و عملکرد، ممکن است اهمیت نسبی متفاوتی داشته باشند، بنابراین در این مرحله وزن هریک از این عناصر به وسیله مقایسه زوجی و روش AHP تعیین می‌شوند.

۳. محاسبه امتیاز هر ریسک و مقدار ریسک کلی هر طرح. برای محاسبه مقدار ریسک در استاندارد DOD و همچنین پژوهش برون (۱۹۹۸)، از ضرب احتمال وقوع ریسک در مجموع وزنی سه نوع تأثیر ریسک استفاده شده است. بنابراین در این مدل نیز،تابع یادشده با توجه به تأثیر متقابل ریسک‌ها بسط داده می‌شود که در قالب رابطه ۱ بیان شده است:

$$OMOR = \sum_{r=1}^t \sum_{s=1}^k y_{rs} \sum_{i=1}^n p_{rsj} \left[(w_T * T_i + w_c * C_i + w_E * E_i) + \sum_{r=1}^t \sum_{s=1}^k y_{rs} \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m p_{rsj} (w_T * PT_{ij} * T_i + w_c * PC_{ij} * C_i + w_E * PE_{ij} * E_i) \right] \quad (رابطه ۱)$$

قسمت زیر از رابطه ۱ برای در نظر گرفتن تأثیر سایر ریسک‌های موجود در توسعه محصول بر ریسک آم است:

$$\sum_{r=1}^t \sum_{s=1}^k y_{rs} \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m p_{rsj} (w_T * PT_{ij} * T_i + w_c * PC_{ij} * C_i + w_E * PE_{ij} * E_i)$$

پارامترها و متغیرهای این رابطه در زیر توضیح داده شده‌اند.

متغیرهای طراحی

$y_{rs} = 1$: اگر آلترناتیو آم برای متغیر طراحی آم انتخاب شود و $y_{rs} = 0$: اگر آلترناتیو آم برای متغیر طراحی آم انتخاب نشود.

پارامترهای مدل

t : تعداد متغیرهای طراحی.

k : تعداد آلترناتیووهای موجود برای متغیر طراحی.

P_i : احتمال رخداد ریسک نام.

W_T : وزن عنصر مدت زمان توسعه محصول.

W_C : وزن عنصر هزینه توسعه محصول.

W_E : وزن عنصر عملکرد محصول.

T_i : میزان تأثیر ریسک نام روی مدت زمان توسعه محصول.

C_i : میزان تأثیر ریسک نام روی هزینه توسعه محصول.

E_i : میزان تأثیر ریسک نام بر عملکرد محصول.

PT_{ij} : درصد تشدید تأثیر زمانی ریسک نام توسط ریسک زام.

PC_{ij} : درصد تشدید تأثیر هزینه‌ای ریسک نام توسط ریسک زام.

PE_{ij} : درصد تشدید تأثیر عملکردی ریسک نام توسط ریسک زام.

تابع اثربخشی کلی محصول

در این مدل برای بیان اثربخشی محصول، از شاخص اثربخشی کلی (OMOE)^۱ استفاده خواهد شد. این شاخص بیان‌کننده میزان اثربخشی محصول پیچیده چنددهفه در یک سری از مأموریت‌های تعیین شده برای آن است. شاخص کلی اثربخشی، مقداری بین صفر تا یک است که توانایی محصول در انجام مأموریت‌های لازم را نشان می‌دهد.

برای محاسبه شاخص کلی اثربخشی، با بهره‌مندی از نظر خبرگان و ساختار شکست مأموریت، مطلوبیت معیارهای عملکرد محصول با استفاده از تابع OMOE ارزیابی می‌شود (دمکو، ۲۰۰۵). برون و توماس (۱۹۹۸) از این رویکرد ترکیبی برای محاسبه OMOE در مسئله طراحی مفهومی کشتی استفاده کردند.

برای اجرای فرایند توسعه تابع هدف OMOE باید گام‌های زیر طی شود:

گام ۱. تعیین سناریوهای مختلف مأموریت، مانند قبل از جنگ، هنگام جنگ و بعد از جنگ؛

گام ۲. تعیین مأموریت‌های لازم برای هر سناریو و شناسایی قابلیت‌های عملیاتی مورد نیاز

(ORC) برای انجام هر یک از این مأموریت‌ها. این قابلیت‌ها بر نوع‌اند؛ برخی تابعی از متغیرهای

1. Overall Measure Of Effectiveness (OMOE)

طراحی هستند و در طرح‌های مختلف تغییر می‌کنند و برخی دیگر ضمن اینکه ثابت هستند، در تمام طرح‌ها لازمند و به عنوان الزامات فنی اعمال می‌شوند.

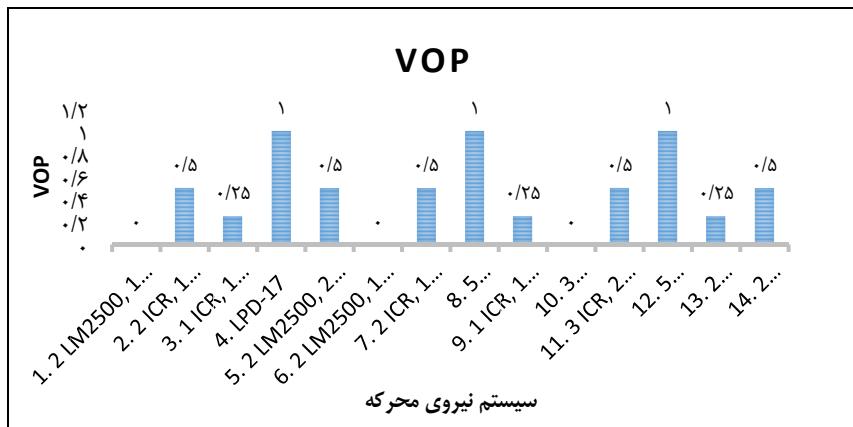
گام ۳. تعیین معیارهای عملکرد برای هریک از قابلیت‌های وابسته به متغیرها و تعیین حدود پذیرش برای هر یک از معیارهای عملکرد. شاخص عملکرد (MOP)، معیاری برای اندازه‌گیری توانایی محصول در تأمین قابلیت‌های عملیاتی لازم (ROC) برای دستیابی به مأموریت‌های محوله است. هریک از این معیارها مشخصه‌های فنی محصول‌اند (مانند سرعت، ظرفیت سلاح، برد) و مستقل از نوع مأموریت هستند. این شاخص‌ها می‌توانند جزء متغیرهای طراحی یا تابعی از متغیرهای طراحی باشند.

گام ۴. تهیئة ساختار شکست مأموریت.

گام ۵. محاسبه وزن هر یک از عناصر ساختار شکست مأموریت با استفاده از روش تحلیل سلسله‌مراتبی. وزن دهی قابلیت‌ها و شاخص‌ها باید با توجه به سناریوهای مأموریت‌ها صورت گیرد. بنابراین، ممکن است یک قابلیت در دو مأموریت مختلف، دو وزن متفاوت داشته باشد.

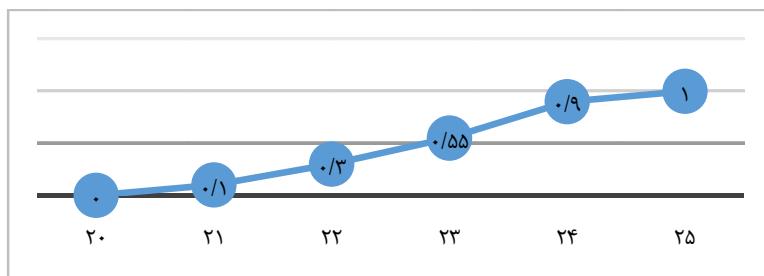
گام ۶. تعیین تابع ارزش و مطلوبیت شاخص‌های عملکرد (VOP). این توابع، ارزش یک شاخص عملکرد را در مأموریتی خاص و در سناریویی خاص تعیین می‌کنند و مقداری بین صفر تا یک دارند. این توابع با استفاده از تئوری ارزش چندشاخصه (MAVT) و با توجه به حد بهینه و حد آستانه (عدم پذیرش) به دست می‌آیند. تئوری ارزش چندشاخصه، ترکیبی از تئوری مطلوبیت چندشاخصه و تحلیل سلسله‌مراتبی است که برون و توماس (1998) از این رویکرد ترکیبی برای محاسبه تابع OMOE در مسئله طراحی مفهومی کشتی استفاده کرده‌اند.

برخی شاخص‌های عملکردی به‌طور مستقیم به متغیرهای طراحی وابسته‌اند و برخی دیگر تابعی از معیارهای دیگری مانند سرعت پایدارند. بنابراین، برای ارزیابی آنها، نخست معیار مد نظر محاسبه شده، سپس با توجه به آن، اثربخشی طرح ارزیابی می‌شود. برخی دیگر از قابلیت‌های عملکردی نیز الزاماً در طراحی‌ها در نظر گرفته می‌شوند و محدودیت‌های طراحی به‌شمار می‌روند. این توابع با توجه به نوع متغیرهای طراحی مربوطه و نیز نوع رابطه آنها، هم به صورت پیوسته و هم به صورت گستته‌اند. برای مثال، تابع مطلوبیت برای شاخص عملکردی اثر مادون قرمز^۱ (VOP23) بر مبنای متغیر طراحی سیستم محرکه به صورت گستته است، یا شاخص عملکردی سرعت پایدار به صورت پیوسته بوده و تابعی از متغیرهای طراحی سیستم محرکه و شکل بدن است.



شکل ۳. تابع مطلوبیت شاخص عملکردی اثر مادون قرمز

برای بهدست آوردن تابع ارزش، ارزش حد آستانه را برابر صفر و ارزش مقدار هدف (حد بالایی شاخص عملکرد) را برابر یک قرار می‌دهیم؛ بدین ترتیب ارزش سایر مقادیر گسسته با توجه به دو حد بالا و پایین و از طریق مقایسه زوجی ارزش آنها در تأمین هر یک از اهداف بهدست می‌آید. برای توابع ارزش پیوسته نیز، ابتدا آنها را به صورت گسسته تغییر می‌دهیم، سپس همانند توابع ارزش گسسته، ارزش مقادیر را محاسبه می‌کنیم (برون و توماس، ۱۹۹۸).



شکل ۴. تابع مطلوبیت شاخص عملکردی سرعت پایدار

گام ۷. محاسبه شاخص کلی اثربخشی. پس از محاسبه وزن هر یک از عناصر ساختار شکست مأموریت و شاخص‌های عملکرد به کمک AHP و محاسبه تابع VOP از طریق روش MAVT، حال با استفاده از رابطه ۲ مقدار شاخص کلی اثربخشی را محاسبه می‌کنیم.

$$OMOE = \sum_i w_i \times VOP_i(MOP_i) \quad \text{رابطه ۲}$$

که در این معادله $w_i W$ وزن شاخص عملکردی آام و $VOP_i(MOP_i)$ مقدار تابع ارزش شاخص عملکردی آام است.

تابع هزینه

برای محاسبه هزینه طرح، فقط هزینه‌های مستقیم یا هزینه‌های ساخت هریک از آلترناتیوها در متغیرهای طراحی مدنظر قرار می‌گیرند و سایر هزینه‌ها در نظر گرفته نمی‌شوند.

$$OMOC = \sum_{r=1}^t \sum_{s=1}^k Y_{rs} C_{rs} \quad \text{رابطه ۳}$$

۱. اگر آلترناتیو آام برای متغیر طراحی آام انتخاب شود و $Y_{rs} = 0$ آلترناتیو آام برای متغیر طراحی آام انتخاب نشود؛ C_{rs} هزینه آلترناتیو آام برای متغیر طراحی آام (با توجه به ریسک‌ها).

محدودیت‌ها

برای تعریف فضای طراحی و منطقه موجه در مدل، انواع مختلفی از محدودیت‌ها را لحاظ می‌کنیم:

۱. محدودیت بودجه. این محدودیت بیان می‌کند که هزینه تولید محصول باید کمتر از بودجه مدنظر باشد.

$$OMOC = \sum_{r=1}^t \sum_{s=1}^k Y_{rs} C_{rs} \quad \text{رابطه ۴}$$

۲. محدودیت‌های انتخاب یک آلترناتیو از بین آلترناتیوهای موجود برای یک متغیر طراحی.

$$OMOC = \sum_{s=1}^k Y_{rs} = 1 \quad r = 1, \dots, t \quad \text{رابطه ۵}$$

۳. محدودیت‌های مختص به حدود آستانه و الزامات فنی لازم (همانند کمترین سرعت، بیشترین وزن و...).

۴. محدودیتهای فنی مختص به وابستگی بین آلتراستاتیوها. این محدودیت هنگامی اعمال می‌شود که انتخاب یکی از آلتراستاتیوهای طراحی، سبب اجبار ما در انتخاب آلتراستاتیو (های) خاصی در یک متغیر (های) طراحی دیگر شود.

$$y_{rs} \leq y_{tu} \quad \text{رابطه ۶}$$

۵. محدودیتهای فنی مختص به ناسازگاری بین یک یا چند آلتراستاتیو. چنانچه بین آلتراستاتیوهای مختلف از لحاظ فنی ناسازگاری وجود داشته باشد و نتوان دو یا چند آلتراستاتیو از متغیرهای طراحی مختلف را همزمان در طراحی لحاظ کرد، می‌توان از این محدودیت استفاده کرد.

$$y_{rs} + y_{tu} = 1 \quad \text{رابطه ۷}$$

۶. محدودیتهای ضمنی.

$$y_{rs} = 0,1 \quad \text{رابطه ۸}$$

یافته‌های پژوهش

در این بخش برای آزمون مدل ارائه شده، آن را برای یک کشتی نظامی پیاده‌سازی خواهیم کرد. در طراحی اولیه این کشتی، پس از بررسی تکنولوژی‌ها و مفاهیم ضروری اجرای قابلیت‌های عملیاتی لازم، ۲۱ متغیر طراحی در نظر گرفته شد. به‌منظور طراحی و بهینه‌سازی، ترکیبی از مقادیر مختلف این پارامترها را در دامنه‌های تعریف شده انتخاب می‌کنیم و پس از بررسی الزامات و محدودیتهای فیزیکی و طراحی، با برقراری تعادل در طرح‌های ایجاد شده، از نظر موجه‌بودن بررسی می‌کنیم.

شاخص ریسک کلی

ریسک‌های شناسایی شده برای کشتی نظامی CUVX در جدول ۵ ارائه شده است. به‌منظور محاسبه شاخص کلی ریسک، وزن هریک از عناصر زمان، هزینه و عملکرد، در پرتوثه تولید محصول CUVX به‌کمک مقایسات زوجی و تکنیک فرایند سلسه‌مراتبی AHP تعیین شد که بهترتب ۰/۴۱، ۰/۳۳ و ۰/۲۶ به‌دست آمد.

ریسک‌های ۹، ۱۰ و ۱۱ در طراحی کشتی CUVX ریسک‌های پیوسته و وابسته به متغیر پیوسته طراحی (نسبت طول به ارتفاع) هستند؛ برای ارزیابی کیفی این ریسک‌ها، آنها به چهار بازه شکسته می‌شوند و با بهره‌مندی از نظر خبرگان به ارزیابی هر یک از بازه‌ها اقدام می‌شود.

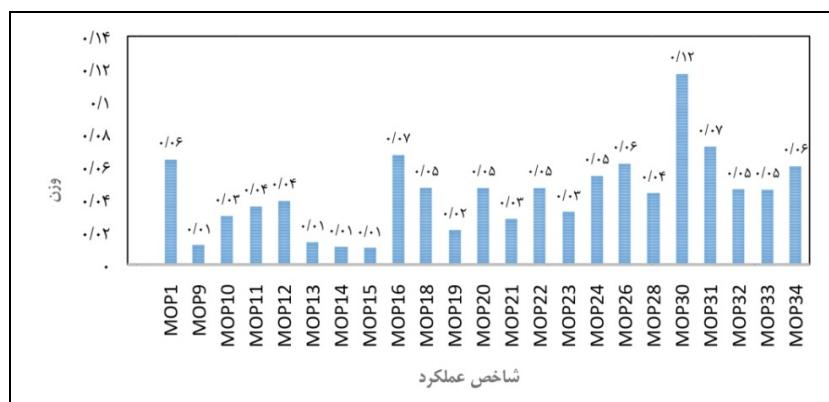
جدول ۵. لیست ریسک‌های شناختی شده

ردیف	ردسک	شوح رسیک	مقدار متغیر طراحی	متغیر طراحی	نوع تأثیر رسک	احتمال وقوع	وزن تأثیر	تایپر پرسایپر رسکها	وزن تأثیر	ردسک
۱	PVLS	ثابت بر عرضه برواز	جديد	جديد	موافق شدن در آزمایش	-	-	-	-	ردسک
۲	IPSEAD	تعییرات جدید قابلیت اطمینان را کاهش می‌دهند	جديد	جديد	توسعة و استفاده از سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۳	SEAD	متکلات پیش‌نشده در عرضه برواز (برتبه، مسافت، مجهود)	جديد	جديد	توسعة و استفاده از سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۴	PVWE	متکلات کم در برآور فشار	جديد	جديد	در مهارت‌های	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۵	PVWE	متکلات کم در برآور فشار	جديد	جديد	شکست در آزمایش	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۶	PVWE	متکلات کم در برآور فشار	جديد	جديد	شکست در آزمایش	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۷	PVWE	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۸	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۹	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۰	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	شکست در آزمایش	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۱	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	شکست در آزمایش	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۲	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۳	IPSEAD	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۴	EMALS	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۵	EMALS	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۶	EMALS	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	توسعة و پیچاره سازی سیستم	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک
۱۷	PVLS	متکلات پیش‌نشده با سیستم‌ها و تجهیزات	جديد	جديد	سیستم آزمون و توسعه	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	نحوه تأثیر	ردسک

محاسبه شاخص کلی اثربخشی (OMOE)

بعد از مشخص شدن شاخص های عملکردی و حدود آستانه و هدف آنها، ابتدا با استفاده از تکنیک MAVT، توابع مطلوبیت (VOP) برای هر یک از شاخص های عملکردی تعیین می شود. این توابع با توجه به نوع متغیرهای طراحی و نیز نوع رابطه آنها، هم به شکل توابع پیوسته و هم توابع گسسته هستند. نکته شایان توجه اینکه ممکن است چند شاخص عملکردی به متغیر طراحی یکسانی وابسته باشند؛ اما تابع مطلوبیت آنها یکسان نباشد.

وزن هریک از عناصر ساختار شکست اثربخشی نیز با اجرای روش AHP و مقایسات زوجی به دست می آید (شکل ۵). پس از محاسبه تمام توابع مطلوبیت برای شاخص های عملکردی، این اطلاعات وارد مدل بهینه سازی چند هدفه می شود و با استفاده از تابع OMOE مقدار اثربخشی هر طرح به دست می آید.



شکل ۵. وزن شاخص های عملکرد

بهینه سازی چند هدفه

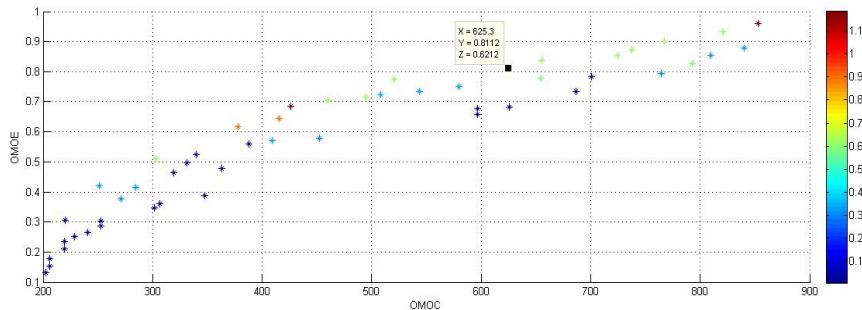
در این مسئله با توجه به غیر خطی بودن و گستینگی فضای طراحی و داشتن محدودیت های بسیار، پس از جمع آوری و محاسبه اطلاعات لازم درباره ریسک، هزینه و اثربخشی، به کمک روش فراابتکاری الگوریتم ژنتیک با مرتب سازی غیر مغلوب (NSGA-II)، جواب های نامغلوب تولید شدند تا با مد نظر قرار دادن ترجیح تصمیم گیرندگان، طرح مناسب برای طراحی تفصیلی انتخاب شود. در این مسئله برای تولید نسل اول، جمعیت اولیه از طراحی ها با انتخاب تصادفی مقادیر متغیرهای طراحی در فضای طراحی ایجاد شدند (هر کروموزوم یا بردار طراحی با ۲۱ پارامتر طراحی یک طرح را ارائه می دهد). سپس به کمک مدل ایجاد شده، موجه بودن طرح ها بررسی شد و هزینه، ریسک و اثربخشی آنها به دست آمد. هریک از این طرح ها بر اساس مقدار

طراحی و انتخاب طرح بهینه از دیدگاه ریسک‌های موجود... ۱۹

برازندگی یا سلط بر معیارهای ریسک، هزینه و اثربخشی، نسبت به سایر طرح‌ها در جمعیت رتبه‌بندی شدند. برای پیشگیری از موجه‌نشدن طرح‌ها نیز از مقداری جریمه برای توابع هدف استفاده شد. همچنین برای پیشگیری از گیرافتادن در بهینگی محلی، ۲۵ درصد از این طرح‌ها برای عمل تقاطع و ۵ درصد برای عمل جهش انتخاب شدند. جمعیت انتخاب شده در هر نسل ۵۰ عدد و تکرار ۱۰۰ بار در نظر گرفته شده است. در جدول ۶ چند نمونه از طرح‌های نامغلوب ایجاد شده و در شکل ۶ مدلی شامل طرح‌های نامغلوب مشاهده می‌شود.

جدول ۶. نمونه‌ای از طرح‌های نامغلوب تولید شده به وسیله مدل ۱

متغیر طراحی	طرح ۱	طرح ۲	طرح ۳	طرح ۴
شکل بدن	WPTH .۳	WPTH .۳	WPTH .۳	WPTH .۳
ضریب منشوری	۰/۶۵۸۰۰۱	۰/۶۶۹۷۷۳	۰/۶۸۳۹۷۲	۰/۶۵۴۲۱۲
بیشترین ضریب مقطع	۰/۹۴۹۳۴۸	۰/۹۵۲۹۴۴	۰/۹۵۱۹۲۹	۰/۹۵۱۹۲۹
نسبت طول به جابه‌جایی	۵۷/۷۵۸۵۲	۵۷/۷۵۸۵۲	۵۷/۷۵۸۵۲	۵۳/۶۱۹۴۲
نسبت عربیض ترین قسمت قایق به عمق	۴/۰۴۹۸۹۹	۴/۱۰۸۷۳	۴/۱۱۹۱۲۵	۳/۷۰۱۱۷
کشته در زیر آب				
نسبت طول به ارتفاع	۷/۱۵۱۳۶۲	۷/۴۱۳۹۲۵	۷/۲۴۴۹۴۲	۷/۲۴۴۹۴۲
محل جداگانه برای پرواز هلیکوپتر	No	Yes	No	No
نرخ حجم اتاق روی عرضه	۰/۰۵	۰/۰۵	۰/۰۵	۰/۰۵
سیستم ضد هوایی (AAW)	1. ESSM + CIWS2			
تعداد هلیکوپتر	۲	۲	۲	۲
برد عملیاتی	1. 12000 nm	1. 12000 nm	1. 12000 nm	1. 12000 nm
میزان اندوخته	۱۲۰/۱	۱۲۰/۱	۱۲۰/۱	۱۲۰/۱
سیستم محركه	۱۴	۱۴	۱۲	۱۴
فاکتور اتوماسیون و پرسنل موجود کشته	۰/۶۵۵۲۵۳	۰/۶۷۷۵۶۸	۰/۶۵۵۲۵۳	۰/۶۷۷۵۶۸
نوع ساختار بدن	1. ADH	1. ADH	1. ADH	1. ADH
سیستم حفاظت گروهی (CPS)	2..PartialShip (Citadel)	2..PartialShip (Citadel)	2..PartialShip (Citadel)	2..PartialShip (Citadel)
تعداد هواییماهی UAV	۵	۲۰	۱۹	۱۶
تعداد هواییماهی UCAV	۱۰	۱۲	۱۶	۲۵
فاکتور پرسنل هوایی	۰/۵	۰/۵۴۱۶۱۱	۰/۵	۰/۵
ظرفیت کشته برای سوخت هواییما (وزن)	۵۹/۹۷۰۶۹	۵۹/۹۷۰۶۹	۵۹/۹۷۰۶۹	۵۹/۹۷۰۶۹
ظرفیت کشته برای مهمات هواییما (وزن)	۱۳/۳۱۳	۱۳/۳۱۳	۱۴/۹۶۲۶۴	۱۴/۱۷۲۲۶
ریسک کلی طرح	۰/۰۴۳۰۴	۰/۳۲۱۸۴	۰/۳۴۲۴۴	۰/۰۴۳۰۴
اثربخشی کلی طرح	۰/۴۶۵۲۳	۰/۷۳۴۰۹	۰/۷۵۰۴۷	۰/۶۸۲۹۸
هزینه کل	۳۱۹/۱۱۸۷	۵۴۳/۵۴۲۹	۵۷۹/۸۸۲۷	۶۲۵/۷۷۶۱



شکل ۶. طرح های نامغلوب تولیدشده به وسیله مدل ۱

نتیجه‌گیری و پیشنهادها

در عصر کنونی با توجه به سرعت تغییرات، شرکت‌ها برای موفقیت در کسب‌وکار خود به ارائه محصولات جدید نیاز دارند تا ضمن حفظ مشتریان خود، مشتریان جدیدی را جذب کنند، ولی توسعه محصولات جدید بدلیل استفاده از تکنولوژی‌های نوین و نوآوری در آنها، ریسک‌های مختلفی در فرایند توسعه خود دارند. درنتیجه، شرکت‌ها برای موفقیت در توسعه محصولات خود باید به طور مؤثری این ریسک‌ها را مدیریت کنند. بنابراین، در این تحقیق سعی شد با ارائه مدلی، ریسک‌ها از همان مراحل ابتدای توسعه محصول شناسایی شوند و با انتخاب پارامترهایی که ریسک کمتری دارند، طرح‌های بهینه ایجاد و انتخاب شوند. در این مدل با درنظرگرفتن سه شاخص ریسک، اثربخشی و هزینه، طرح‌هایی انتخاب می‌شوند که با توجه به میزان ریسک‌پذیری تصمیم‌گیرندگان و بودجه مدنظر، بیشترین اثربخشی را در انجام مأموریت‌های محول شده داشته باشند. همچنین در تحقیق حاضر به منظور دقیق تر شدن محاسبه ریسک کلی طرح‌ها، به تأثیرات متقابل ریسک‌ها بر پیامدهای رخداد یکدیگر و نیز ریسک‌های مرتبط با متغیرهای پیوسته، توجه شد. این امر به انتخاب دقیق‌تر طرح‌ها کمک می‌کند و احتمال موفقیت پروژه‌های توسعه محصول جدید را افزایش می‌دهد.

با توجه به اینکه در مدل ارائه شده فرض بر این است که اطلاعات بسیار کمی درباره ریسک‌ها وجود دارد و باید از خبرگان برای ارزیابی ریسک‌ها نظرسنجی شود، می‌توان از طریق فازی کردن مدل، دقت برآوردها و مدل را افزایش داد. همچنین در این تحقیق تنها تأثیرات متقابل ریسک‌ها بر پیامدهای یکدیگر لحاظ شد، در حالیکه ریسک‌ها بر احتمال وقوع یکدیگر نیز اثرگذارند و این تأثیرات نیز باید در تحقیقات آتی مد نظر قرار گیرد. نکته دیگر اینکه با توجه به

تعداد زیاد طرح‌های نامغلوب پیشنهادشده در مدل و به منظور کمک به تصمیم‌گیرندگان برای انتخاب طرح مطلوب، مدلی برای اولویت‌بندی طرح‌های نامغلوب پیشنهادشده، ارائه شود.

References

- Avazkhah, H. & Mohebi, A. (2009). *Project risk management*, Vol. 1, Tehran: Kian Rayaneh. (in Persian)
- Blanchard, B. S. (2012). *System engineering management* (Vol. 64): Wiley. com.
- Brown, A. & Mierzwicki, T. (2004b). Risk Metric for Multi-Objective Design of Naval Ships. *Naval Engineers Journal*, 116(2): 55-72.
- Brown, A. & Thomas, L. M. (1998). *Reengineering the Naval Ship Concept Design Process, From Research to Reality*. in Ship Systems Engineering Symposium, ASNE.
- Chang, K.L. (2013). Combined MCDM approaches for century-old Taiwanese food firm new product development project selection. *British Food Journal*, 115(8): 8-8.
- Chiang, T.A. & Che, Z. (2010). A fuzzy robust evaluation model for selecting and ranking NPD projects using Bayesian belief network and weight-restricted DEA. *Expert Systems with Applications*, 37(11): 7408-7418.
- Chin, K.S., Tang, D.-W., Yang, J. B., Wong, S. Y. & Wang, H. (2009). Assessing new product development project risk by Bayesian network with a systematic probability generation methodology. *Expert Systems with Applications*, 36(6): 9879-9890.
- Choi, H.G. & Ahn, J. (2010). Risk analysis models and risk degree determination in newproduct development: A case study. *Journal of Engineering and Technology Management*, 27(1): 110-124.
- College, D. S. M. (2006). *Risk Management Guide for DOD Acquisition* (6th ed.): Defense Acquisition University Press.
- Cooper, L. P. (2003). A research agenda to reduce risk in new product development through knowledge management: a practitioner perspective. *Journal of Engineering and Technology Management*, 20(1): 117-140.
- Cooper, R. G. & Kleinschmidt, E. J. (1995). Benchmarking the firm's critical success factors in new product development. *Journal of Product Innovation Management*, 12(5): 374-391.
- Demko, D. (2005). *Tools for multi-objective and multi-disciplinary optimization in naval ship design*. Virginia Polytechnic Institute and State University.

- Dorri, B. & Hamzehei, E. (2010). Determining the Best Responding Strategy to Project Risk Using ANP Technique (Case Study: North Azadegan Oil Field Development Project). *Journal of Industrial Management*, (4): 77-94. (in Persian)
- Hartley, R. F. (2011). *Marketing mistakes and successes*. John Wiley and Sons.
- Jafarnejad, A. & Yousofi Zenooz, R. (2008). A Fuzzy Model of Ranking Risks at Petropars Company's Excavation of Oil Well Projects. *Journal of Industrial Management*, 1(1): 21-38. (in Persian)
- Jerrard, R. N., Barnes, N. & Reid, A. (2008). Design, risk and new product development in five small creative companies. *International Journal of Design*, 2(1): 21-30.
- Kwak, Y. H. & LaPlace, K. S. (2005). Examining risk tolerance in project-driven organization. *Technovation*, 25(6): 691-695.
- Moeiniaghkalriz, M. (2008). *Complexity management in complex new products and systems development projects*. (M.S.). Tehran: Sharif University of Technology. (in Persian)
- PMI. (2009). Project Management Body of Knowledge (PMBOK). M. Z. Ashtiani, Trans. 4 ed. Tehran: Adineh. (in Persian)
- Sabaghchi, S. (2011). *Selection of knowledge management tools in software new product development process*. (M.S.). Tehran: Tarbiat modares univercity. (in Persian)
- Wang, J. & Lin, Y.I. (2009). An overlapping process model to assess schedule risk for new product development. *Computers & Industrial Engineering*, 57(2): 460-474.
- Wei, C.C. & Chang, H.W. (2011). A new approach for selecting portfolio of new product development projects. *Expert Systems with Applications*, 38(1): 429-434.